

# Dubtes freqüents sobre geometria

Sitio: [Cursos IOC - Batxillerat](#)

Imprimido por: Invitado

Curso: Matemàtiques (autoformació IOC)

Día: viernes, 11 de febrero de 2022, 21:10

Libro: Dubtes freqüents sobre geometria

## Descripción



## Tabla de contenidos

### VECTORS

- Punts alineats
- Angle entre vectors
- Dependència-independència entre vectors
- Repàs vectors de 2 i 3 dimensions

### GEOMETRIA AFÍ

- Rectes en l'espai
- Punt i vector d'una recta donada en forma implícita
- Components d'un vector
- Equacions d'un pla
- Vector normal d'un pla
- Feix de plans
- Posicions relatives entre dos plans
- Posició relativa entre recta i pla
- Com trobar el punt d'intersecció d'una recta i un pla (en cas que es tallin)
- Posició relativa entre dues rectes

### MÈTRICA A L'ESPAI

- Angles entre diferents elements de l'espai
- Distància entre diferents elements de l'espai

# VECTORS



## Punts alineats

### Com sé si 3 punts formen un triangle o estan alineats?

"3 punts A, B, C no formen un triangle si estan alineats".

Si dibuixem 3 punts A, B i C que estan alineats (o sigui, sobre una mateixa recta), i dibuixem els vectors  $\vec{AB}$ ,  $\vec{AC}$ ,  $\vec{BC}$  podem veure que aquests vectors tenen la mateixa direcció (o sigui, són paral·lels).

Recordem la condició de paral·lelisme (en qualsevol dimensió):

La condició de paral·lelisme de dos vectors és que les components dels vectors siguin proporcionals, o sigui, que els vectors són linealment dependents:

$$\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$$

$$\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

$$\vec{u} \parallel \vec{v} \Leftrightarrow \frac{u_1}{v_1} = \frac{u_2}{v_2} = \frac{u_3}{v_3} \Leftrightarrow \vec{u} \text{ i } \vec{v} \text{ linealment dependents}$$

Això ho llegim així: dos vectors són paral·lels si i només si les seves components són proporcionals, o si i només si són linealment dependents

o bé: dos vectors són paral·lels és equivalent a dir que les seves components són proporcionals i equivalent a dir que són linealment dependents.

(Aquesta condició és la mateixa per components de vectors del pla, amb 2 components).

El que volem és que els 3 vectors siguin paral·lels, o sigui dependents dos a dos, per tant el rang dels 3 vectors ha de ser 1.

$$A, B, C \text{ alineats} \Leftrightarrow \text{rang}(\vec{AB}, \vec{AC}, \vec{BC}) = 1$$

o en dimensió 3 també podem dir:

$$A, B, C \text{ alineats} \Leftrightarrow \det(\vec{AB}, \vec{AC}, \vec{BC}) = 0$$

## Angle entre vectors

### Angle que formen dos vectors $\vec{u}$ , $\vec{v}$

Per trobar l'angle  $\alpha$  que formen dos vectors  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  donats per les seves components, utilitzem el producte escalar:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos \alpha \Rightarrow \cos \alpha = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

i tenint el valor de del cosinus, amb la funció arc cosinus trobem l'angle  $\alpha$

(la funció encara que molts de vosaltres escriviu  $\cos^{-1}$ , és més correcte escriure  $\arccos$ )

El que vull destacar és que prenem el producte escalar amb el signe que surti.

### Angle que formen dues rectes de vectors directors $\vec{u}$ , $\vec{v}$

És diferent quan calculem l'angle entre dues rectes (ho farem en els següents lliuraments), perquè llavors si és pren l'angle més petit que formen, i llavors en la fórmula agafem el valor absolut del producte escalar.

$$\cos \alpha = \frac{|\vec{u} \cdot \vec{v}|}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

### Vectors perpendiculars

La condició perquè dos vectors siguin perpendiculars és que el seu producte escalar sigui 0.

$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

(ho llegim així: dos vectors són perpendiculars és equivalent a dir que el seu producte escalar és 0)

Aquesta condició surt directament de la fórmula per trobar l'angle que formen 2 vector, ja que si són perpendiculars, l'angle que formen és de  $90^\circ$ , i  $\cos 90^\circ = 0$  però la destaco aquí per la importància de la condició.

## Dependència-independència entre vectors

Referent a dependència- independència de vectors, base de l'espai,..... tingueu clares aquestes proposicions:

---

Siguin 3 vectors  $v_1, v_2, v_3$  de l'espai

**$v_1, v_2, v_3$  linealment independents  $\Leftrightarrow \text{rang } \{v_1, v_2, v_3\} = 3 \Leftrightarrow \det(v_1, v_2, v_3) \neq 0$**

O, el que és mateix:

**$v_1, v_2, v_3$  linealment dependents  $\Leftrightarrow \text{rang } \{v_1, v_2, v_3\} < 3 \Leftrightarrow \det(v_1, v_2, v_3) = 0$**

---

Siguin  $v_1, v_2, v_3$  vectors de l'espai

**$v_1, v_2, v_3$  formen base de  $\mathbb{R}^3 \Leftrightarrow v_1, v_2, v_3$  linealment independents  $\Leftrightarrow \text{rang } \{v_1, v_2, v_3\} = 3 \Leftrightarrow \det(v_1, v_2, v_3) \neq 0$**

O, el que és mateix:

**$v_1, v_2, v_3$  no formen base de  $\mathbb{R}^3 \Leftrightarrow v_1, v_2, v_3$  linealment dependents  $\Leftrightarrow \text{rang } \{v_1, v_2, v_3\} < 3 \Leftrightarrow \det(v_1, v_2, v_3) = 0$**

---

**4 vectors de l'espai (de  $\mathbb{R}^3$ ) sempre són linealment dependents**

Més general:

**En l'espai, un conjunt de més de 3 vectors sempre és linealment dependents.**

---

**Qualsevol base de  $\mathbb{R}^3$  està formada per 3 vectors linealment independents**

---

## Repàs vectors de 2 i 3 dimensions

Els vectors de  $\mathbb{R}^2$  (2 dimensions, geometria en el pla) s'han estudiat en cursos anteriors.

Aquí teniu uns enllaços en cas que vulgueu repassar alguna cosa dels vectors:

Vectors de  $\mathbb{R}^2$ :

- [Actividades sobre vectores en el plano](#)
- [Materiales didácticos Descartes: vectores en el plano](#)

Vectors de  $\mathbb{R}^3$

- [Materiales didácticos Descartes: vectores en el espacio](#)





# GEOMETRIA AFÍ



## Rectes en l'espai

Donats

vector director  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$

Punt  $A = (a_1, a_2, a_3)$

**Equació vectorial**  $(x, y, z) = (a_1, a_2, a_3) + k(v_1, v_2, v_3)$

**Equació paramètrica**  $\left. \begin{array}{l} x = a_1 + kv_1 \\ y = a_2 + kv_2 \\ z = a_3 + kv_3 \end{array} \right\}$

**Equació contínua**  $\frac{x - a_1}{v_1} = \frac{y - a_2}{v_2} = \frac{z - a_3}{v_3}$

**Equació implícita**  $\left. \begin{array}{l} Ax + By + Cz + D = 0 \\ A'x + B'y + C'z + D' = 0 \end{array} \right\}$

### Exemple

Equacions de la recta que passa pel punt  $A = (-1, 3, 1)$  i té vector director  $\vec{v} = (2, -1, 5)$

Equació vectorial:  $(x, y, z) = (-1, 3, 1) + k(2, -1, 5)$

**Equació paramètrica**  $\left. \begin{array}{l} x = -1 + 2k \\ y = 3 - k \\ z = 1 + 5k \end{array} \right\}$

**Equació contínua:**  $\frac{x+1}{2} = \frac{y-3}{-1} = \frac{z-1}{5}$

**Equació implícita**

l'obtenim de l'anterior:

$$\left. \begin{array}{l} -1(x+1) = 2(y-3) \\ 5(x+1) = 2(z-1) \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} -x-1 = 2y-6 \\ 5x+5 = 2z-2 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} x+2y-5=0 \\ 5x-2z+7=0 \end{array} \right\}$$

Observació: si tenim l'equació implícita d'una recta, per saber punt i vector director veieu:

## Punt i vector d'una recta donada en forma implícita

Veiem diferents maneres de trobar un punt i un vector director d'una recta donada en equació implícita

$$\begin{cases} ax+by+cz=d \\ a'x+b'y+c'z=d' \end{cases}$$

Una de les maneres més senzilles de trobar un vector director de la recta és fent el producte vectorial dels vectors normals dels plans que determinen la recta. O sigui:

$$\text{vector director: } \vec{v} = (a,b,c) \times (a',b',c')$$

i per trobar un punt, donem un valor qualsevol a una variable i, resollem el sistema per trobar les altres dues variables.

### **Exemple.**

recta

$$\begin{cases} x-2y+3z=1 \\ 2x+y+2z=2 \end{cases}$$

$$\text{vector director: } \vec{v} = (1, -2, 3) \times (2, 1, 2)$$

Fem aquest producte vectorial:

$$\begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} = i \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - j \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} + k \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -7i + 4j + 5k$$

Per tant, un vector director de la recta és (-7,4,5)

Fixeu-vos que tant podem agafar el vector (-7,4,5) com el (7,-4,-5)

### **Punt.**

Donem un valor qualsevol a una de les variables.

Agafem, per exemple z=0

Per trobar les coordenades x, y hem de resoldre el sistema:

$$\left. \begin{cases} x-2y=1 \\ 2x+y=2 \end{cases} \right\}$$

la solució d'aquest sistema és x=1, y=0

Per tan, un punt de la recta és (1,0,0)

Podeu veure en aquest vídeos dos mètodes més per **trobar un punt i un vector director de la recta**:

**a)** Trobant dos punts de la recta:

**b)** Trobant l'equació paramètrica de la recta:



## Components d'un vector

### Podem multiplicar per un nombre les components d'un vector ?

Depèn. Depèn de que ens interressi del vector.

Per exemple, si hem obtingut com a vector director d'una recta el vector  $\vec{v} = \left(\frac{1}{4}, \frac{3}{4}, -1\right)$ , per tal de no treballar amb fraccions, en comptes del vector  $\vec{v}$  podem agafar el vector  $4\vec{v} = (1, 3, -4)$ , no són iguals però tenen la mateixa direcció i tant el  $\vec{v}$  com el  $4\vec{v}$  són vectors directores de la recta i es pot agafar qualsevol dels dos com a vector director d'una recta.

Però si, per exemple, ens interessa el mòdul del vector, evidentment no serà el mateix agafar el vector  $\vec{v}$  que el  $4\vec{v}$ . Si tenen el mateix mòdul el vector  $\vec{v}$  i el vector  $-\vec{v}$

### Atenció:

Les coordenades d'un punt mai es poden multiplicar o dividir per un nombre. Un punt té les coordenades que té i si les modifiquem obtenim altre punt. El punt (2,2,4) és un punt diferent al (1,1,2)

## Equacions d'un pla

Donats

vectors directors  $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$ ,  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$

Punt  $A = (a_1, a_2, a_3)$

**Equació vectorial**  $(x, y, z) = \lambda(a_1, a_2, a_3) + \mu(v_1, v_2, v_3)$

$$\text{Equació paramètrica } \left. \begin{array}{l} x = a_1 + \lambda u_1 + \mu v_1 \\ y = a_2 + \lambda u_2 + \mu v_2 \\ z = a_3 + \lambda u_3 + \mu v_3 \end{array} \right\}$$

**Equació general o implícita**  $Ax + By + Cz + D = 0$

Exemple 1

Equacions del pla que passa pel punt  $A = (-1, 3, 1)$  i té vectors directors  $\vec{u} = (1, 3, -2)$ ,  $\vec{v} = (2, -1, 5)$

Equació vectorial:  $(x, y, z) = (-1, 3, 1) + \lambda(1, 3, -2) + \mu(2, -1, 5)$

$$\text{Equació paramètrica: } \left. \begin{array}{l} x = -1 + \lambda + 2\mu \\ y = 3 + 3\lambda - \mu \\ z = 1 - 2\lambda + 5\mu \end{array} \right\}$$

Equació implícita

$$\text{la podem obtenir fent } \begin{vmatrix} x+1 & 1 & 2 \\ y-3 & 3 & -1 \\ z-1 & -2 & 5 \end{vmatrix} = 0$$

$$15(x+1) - 4(y-3) - (z-1) - [6(z-1) + 2(x+1) + 5(y-3)] = 0$$

$$15x + 15 - 4y + 12 - z + 1 - 6z + 6 + 2x + 2 + 5y - 15 = 0$$

$$17x + y - 7z + 21 = 0$$

Exemple 2**Com trobar punts d'un pla?**

Trobar un punt d'un pla és molt senzill: es donen valors qualssevol a dues variables i es calcula l'altravariàble. Exemple:

Volem un punt qualsevol del pla  $2x - y + 3z + 5 = 0$

Agafem, per exemple

$$x = 0, y = 0 \Rightarrow z = -\frac{5}{3} \quad \text{punt} \left(0, 0, -\frac{5}{3}\right)$$

o:

$$x = 0, z = 0 \Rightarrow y = -5 \quad \text{punt} (0, -5, 0)$$

## Vector normal d'un pla

Donat el pla  $Ax + By + Cz + D = 0$

el **vector normal** o vector característic del pla és  $\vec{n} = (A, B, C)$ .

En el llibre d'Edebé, en el tema 6 (lliurament 4) no l'utilitza. Ho utilitza i ho explica en el tema 7 (lliurament 5). Però és molt pràctic utilitzar-ho i us pot anar molt bé en molts casos per trobar fàcilment l'equació general del pla.

Aquest vector és molt important. És un vector que és perpendicular al pla. O sigui, que és perpendicular als dos vectors directores del pla.

Per tant, si sabem els vectors directores del pla, fent el producte vectorial dels plans obtenim aquest vector normal i, per tant, obtenim els coeficients del pla.

### Exemple 1.

**Trobeu l'equació general del pla que té vectors director normal  $\vec{n} = (2, -1, 3)$  i passa pel punt  $P(5, -1, 0)$ .**

L'equació general del pla serà de la forma :

$$2x - y + 3z + D = 0$$

I si el punt  $(5, -1, 0)$  ha de ser del pla, s'ha de complir:

$$2 \cdot 5 - (-1) + 3 \cdot 0 + D = 0 \Rightarrow 10 + 1 + D = 0 \Rightarrow D = -11$$

L'equació general del pla és:  **$2x - y + 3z - 11 = 0$**

### Exemple 2.

**Trobeu l'equació general del pla que té vectors directores  $\vec{u} = (1, 2, -1)$ , i  $\vec{v} = (2, 0, 1)$  i passa pel punt  $P(1, -1, -1)$ .**

El seu vector normal serà  $\vec{u} \times \vec{v}$

Fem aquest producte vectorial:

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} i - \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} j + \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} k = 2i - 3j - 4k \Rightarrow \vec{n} = (2, -3, -4)$$

Per tant, l'equació general del pla serà de la forma:

$$2x - 3y - 4z + D = 0$$

I trobem D per tal que passi pel punt  $(-1, 1, -1)$ :

$$2 \cdot (-1) - 3 \cdot 1 - 4 \cdot (-1) + D = 0 \Rightarrow -2 - 3 + 4 + D = 0 \Rightarrow D = 1$$

L'equació general del pla és:  **$2x - 3y - 4z + 1 = 0$**

*Observació:* aquesta equació del pla també la podem trobar fent el determinant:

$$\begin{vmatrix} x+1 & 1 & 2 \\ y-1 & 2 & 0 \\ z+1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

## Feix de plans

### Exercici de feix de plans.

#### Exemple.

#### Donades les rectes

$$r: \begin{cases} x - 3y = 0 \\ x + z - 1 = 0 \end{cases} \quad s: \frac{x+1}{2} = \frac{y-3}{1} = \frac{z}{3}$$

#### Trobar el pla que conté $r$ i és paral·lel a la recta $s$ .

El procediment de a resolució que dóna el llibre és:

1) Considerar el feix de plans (secants) que contenen a la recta  $r$ .

$$x - 3y + \lambda(x + z - 1) = 0 \Rightarrow (1 + \lambda)x - 3y + \lambda z - \lambda = 0$$

2) D'aquests plans volem el que sigui paral·lel a la recta  $r$

Aquesta condició es pot posar de diferents maneres.

a) La que fa en el llibre (aquest és l'exercici36 de la unitat 6) :

Considerar el sistema format per l'equació del pla i la recta.

Llavors, condició de paral·lisme : recta i pla són paral·lels si el ran de la matriu de coeficients és 2 i el rang de l'ampliada és 3

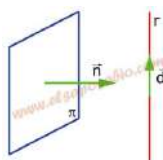
b) Una condició més directe:

Condició de paral·lisme de recta i pla:

Una recta de vector director  $\vec{v}$  és paral·lela a un pla de vector normal  $\vec{n}$  si  $\vec{v}$  és perpendicular a  $\vec{n}$ , o sigui si el producte escalar d'aquest dos vectors és 0

És a dir:

$$r \parallel \pi \Leftrightarrow \vec{v} \perp \vec{n} \Leftrightarrow \vec{v} \cdot \vec{n} = 0$$



Es veu la condició en aquest petit dibuix (al vector director de la recta li ha posat  $\vec{d}$ )

En geometria en l'espai és molt important que us feu un petit dibuix com aquest. O que agafeu un llapis (recta) i un full (pla) ,... i imagineu

Si ho fem amb aquesta condició.

vector normal del pla:  $\vec{n} = (1 + \lambda, -3, \lambda)$

Vector director de la recta  $s$ :  $\vec{v} = (2, 1, 3)$

$$\vec{v} \perp \vec{n} \Rightarrow \vec{v} \cdot \vec{n} = (2, 1, 3) \cdot (1 + \lambda, -3, \lambda) = 0$$

$$2 + 2\lambda - 3 + 3\lambda = 0$$

Condició:

$$5\lambda = 1$$

$$\lambda = \frac{1}{5}$$

El pla del faig, amb  $\lambda = \frac{1}{5}$  és  $6x - 15y + z - 1 = 0$



**Quan expressem el feix de plans importa quin pla multipliquem per  $\lambda$ ?**

En la majoria de cassos no importa. En quins cassos importa?. Veiem un exemple.

Exemple:

Vull el pla que conté la recta  $r: \begin{cases} x+y+z=1 \\ 2x-y+z=3 \end{cases}$  i passa pel punt  $P(2,0,-1)$

La solució seria justament el pla  $x+y+z=1$  (ja que aquest pla passa pel punt  $P$  i, evidentment, conté a la recta)

En aquest cas, no podríem agafar el faig amb  $\lambda$  en el primer pla.

Veiem que passa si agafem:

$$\lambda(x+y+z-1)+2x-y+z-3=0$$

$$(\lambda+2)x+(\lambda-1)y+(\lambda+1)z-\lambda-3=0$$

*Per tal que passi per  $P(2,0,-1)$ :*

$$(\lambda+2)\cdot 2+(\lambda-1)\cdot 0+(\lambda+1)\cdot (-1)-\lambda-3=0 \Rightarrow 2\lambda+4-\lambda-1-\lambda-3=0 \Rightarrow 0\lambda=0$$

O sigui,

$\lambda$  ho podem posar a qualsevol dels dos plans excepte en el cas que justament el pla solució sigui un dels que defineixen la recta. En aquest cas  $\lambda$  s'ha de posar a l'altre pla.

És per això que moltes vegades s'usen dos paràmetres diferents, un per a cada cada pla, encara que en la majoria de cassos amb un és suficient (i queda més senzill).

Bé, és una mica subtil però espero que ho entengueu.

## Posicions relatives entre dos plans

Donats els plans

$$\Pi_1: Ax + By + Cz + D = 0$$

$$\Pi_2: A'x + B'y + C'z + D' = 0$$


### Coincidents

 Planos coincidentes.

$$\frac{A}{A'} = \frac{B}{B'} = \frac{C}{C'} = \frac{D}{D'}$$

(tots els coeficients són proporcionals)


### Paral·lels

 Planos paralelos.

$$\frac{A}{A'} = \frac{B}{B'} = \frac{C}{C'} \neq \frac{D}{D'}$$

(els coeficients de les variables són proporcionals però no els termes independents)

**Secants**  $\frac{A}{A'} \neq \frac{B}{B'}$  o  $\frac{A}{A'} \neq \frac{C}{C'}$  o  $\frac{B}{B'} \neq \frac{C}{C'}$

 Planos secantes.

## Posició relativa entre recta i pla

Donats la recta i el pla d'equacions:

$$r: \begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \end{cases} \quad \Pi: Ax + By + Cz + D = 0$$

O podem veure de dues maneres:

a) Considerant les matrius

$$M = \begin{pmatrix} A_1 & B_1 & C_1 \\ A_2 & B_2 & C_2 \\ A & B & C \end{pmatrix} \quad M' = \begin{pmatrix} A_1 & B_1 & C_1 & -D_1 \\ A_2 & B_2 & C_2 & -D_2 \\ A & B & C & -D \end{pmatrix}$$

Llavors:

	rang M	rang M'
Recta continguda en el pla	2	2
Recta i pla paral·lels	2	3
Recta i pla secants	3	3

b) A partir del vector director i un punt de la recta y el vector normal del pla:

recta  $r$ : vector director  $\vec{v}$ , punt A

pla  $\Pi$ : vector normal  $\vec{n}$


**Recta continguda en el pla**

 Recta contenida en el plano  $\vec{u} \cdot \vec{n} = 0 \quad i \quad A \in \pi$

**Recta i pla paral·lels**

 recta contenida en el plano  $\vec{u} \cdot \vec{n} = 0 \quad i \quad A \notin \pi$

**Recta i pla secants**

 Recta y plano secantes  $\vec{u} \cdot \vec{n} \neq 0$

## Com trobar el punt d'intersecció d'una recta i un pla (en cas que es tallin)

### Si tinc una recta i un pla que es tallen en un punt, com trobo aquest punt d'intersecció?

Hem de trobar la intersecció però aquesta intersecció la podem trobar de diferents maneres depenent de quin tipus d'equació tenim de la recta. Aconsello:

#### a) Si tenim l'equació implícita de la recta

$$\text{recta } r: \begin{cases} x+y+z=3 \\ 2x-y+z=2 \end{cases} \quad \text{pla } \pi: 2x-y+3z=4$$

Podem resoldre el sistema d'equacions format per les equacions de la recta i el pla

$$\begin{cases} x+y+z=3 \\ 2x-y+z=2 \\ 2x-y+3z=4 \end{cases}$$

Resolem aquest sistema (per exemple, per Gauss), la solució és (1,1,1)

#### b) Si sabem un punt i el vector director de la recta (o sigui, equació contínua o paramètrica)

recta r. punt (-1,0,4), vector director (2,1,-3)

O sigui, tindriem l'equació paramètrica de la recta:

$$\begin{cases} x = -1 + 2\lambda \\ y = \lambda \\ z = 4 - 3\lambda \end{cases}$$

Pla:  $\pi: 2x - y + 3z = 4$

En aquest cas, per fer la intersecció substituïm directament la x, y, z de la recta en l'equació del pla. O sigui:

$$\begin{aligned} 2x - y + 3z &= 4 \\ 2(-1 + 2\lambda) - \lambda + 3(4 - 3\lambda) &= 4 \\ -2 + 4\lambda - \lambda + 12 - 9\lambda &= 4 \\ -6\lambda &= -6 \\ \lambda &= 1 \end{aligned}$$

I substituint aquest valor de  $\lambda$  en l'equació paramètrica obtenim el punt:

$$\begin{cases} x = -1 + 2\lambda = -1 + 2 = 1 \\ y = \lambda = 1 \\ z = 4 - 3\lambda = 4 - 3 = 1 \end{cases} \Rightarrow (1,1,1)$$

## Posició relativa entre dues rectes

Donades dues rectes de l'espai veiem com trobar la seva posició relativa depenent de:

- Si tenim les equacions implícites:

$$r: \begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases} \quad s: \begin{cases} A_3x + B_3y + C_3z + D_3 = 0 \\ A_4x + B_4y + C_4z + D_4 = 0 \end{cases}$$

considerarem la matriu de coeficients i la matriu ampliada del sistema format per les equacions de les dues rectes:

$$M = \begin{pmatrix} A_1 & B_1 & C_1 \\ A_2 & B_2 & C_2 \\ A_3 & B_3 & C_3 \\ A_4 & B_4 & C_4 \end{pmatrix} \quad M' = \begin{pmatrix} A_1 & B_1 & C_1 & -D_1 \\ A_2 & B_2 & C_2 & -D_2 \\ A_3 & B_3 & C_3 & -D_3 \\ A_4 & B_4 & C_4 & -D_4 \end{pmatrix}$$

i mirarem els rangs de M i M'

Rectes coincidents rang M = rang M' = 2

Rectes paral·leles rang M = 2, rang M' = 3

Rectes secants rang M = rang M' = 3

Rectes que es creuen: rang M = 3, rang M' = 4

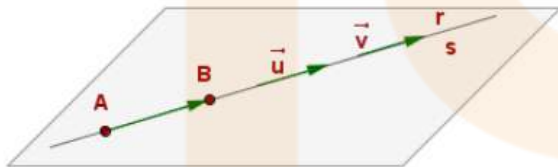
- Si sabem un punt i un vector director de cada recta.

recta r: punt A, vector director  $\vec{u}$

recta s: punt B, vector director  $\vec{v}$

estudiarem els vectors  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\overrightarrow{AB}$  i els punts A i B segons els casos

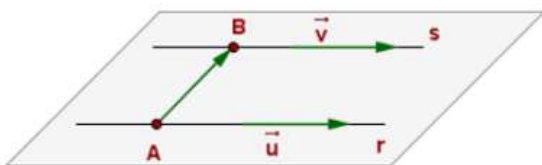
**Rectes coincidents:**



$\vec{u} \parallel \vec{v} \quad i \quad A \in s$

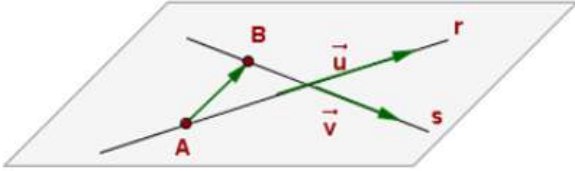
(llegim: " $\vec{u}$  és paral·lel a  $\vec{v}$  i el punt A és de la recta s)

**Rectes paral·leles:**



$\vec{u} \parallel \vec{v} \quad i \quad A \notin s$

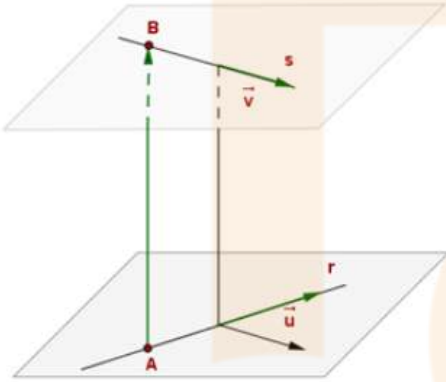
**Rectes secants:**



$$\vec{u} \wedge \vec{v} \perp \vec{AB} \quad \det(\vec{u}, \vec{v}, \vec{AB}) = 0$$

(les dues rectes estan contingudes en un pla)

**Rectes que es creuen:**



$$\vec{u} \wedge \vec{v} \not\perp \vec{AB} \quad \det(\vec{u}, \vec{v}, \vec{AB}) \neq 0$$

(les dues rectes no estan contingudes en un pla)

# MÈTRICA A L'ESPAI



## Angles entre diferents elements de l'espai

### Angle $\alpha$ entre dues rectes

$\vec{u}$  vector director de la recta r

$\vec{v}$  vector director de la recta s

$$\alpha = \arccos \frac{|\vec{u} \cdot \vec{v}|}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

### Angle $\alpha$ entre dos plans

$\vec{n}_1$  vector normal del pla  $\Pi_1$

$\vec{n}_2$  vector normal del pla  $\Pi_2$

$$\alpha = \arccos \frac{|\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2|}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|}$$

### Angle $\alpha$ entre recta i pla

$\vec{v}$  vector director de la recta r

$\vec{n}$  vector normal del pla  $\Pi$

$$\alpha = \arcsin \frac{|\vec{v} \cdot \vec{n}|}{|\vec{v}| \cdot |\vec{n}|}$$



## Distància entre diferents elements de l'espai

### Distància entre dos punts A i B

Punts  $A = (a_1, a_2, a_3)$  i  $B = (b_1, b_2, b_3)$

$$d(A, B) = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2 + (b_3 - a_3)^2}$$

### Distància d'un punt P a una recta r

Q punt qualsevol de la recta

$\vec{v}$  vector director de la recta r

$$d(p, r) = \frac{|\vec{QP} \times \vec{v}|}{|\vec{v}|}$$

### Distància d'un punt P a un pla $\pi$

$P = (p_1, p_2, p_3)$

$\pi: Ax + By + Cz + D = 0$

$$d(\pi, r) = \frac{|Ap_1 + Bp_2 + Cp_3 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

### Distància entre dues rectes r i s

#### a) Rectes coincidents o secants.

$$d(r, s) = 0$$

#### b) Rectes paral·leles

Es calcula la distància d'un punt qualsevol d'una recta a l'altra recta.

Sigui P punt qualsevol de la recta r

$$d(r, s) = d(P, s)$$

#### c) Rectes que es creuen

P punt de r

Q punt de s

$$d(r, s) = \frac{|[\vec{PQ}, \vec{u}, \vec{v}]|}{|\vec{u} \times \vec{v}|}$$

(on  $[\vec{PQ}, \vec{u}, \vec{v}]$  indica el producte mixte)

### Distància entre dos plans $\pi$ i $\pi'$

#### a) Plans coincidents o secants.

$$d(\pi, \pi') = 0$$

#### b) Plans paral·lels

Es calcula la distància d'un punt qualsevol d'un pla a l'altre pla.

Sigui P punt qualsevol del pla  $\pi'$

$$d(\pi, \pi') = d(P, \pi)$$

O bé:

Donats dos plans paral·lels:

$$\pi: Ax + By + Cz + D = 0$$

$$\pi': Ax + By + Cz + D' = 0$$

Llavors:

$$d(\pi, \pi') = \frac{|D - D'|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Atenció: fixeu-vos que per poder aplicar aquesta fórmula, els dos plans han d'estar donats amb els mateixos coeficients de  $x$ ,  $y$ ,  $z$ . Això sempre serà possible si els plans són paral·lels.

Per exemple, els plans

$$\pi: x - 2y + z + 2 = 0$$

$$\pi': 3x - 6y + 3z + 5 = 0$$

són paral·lels, d'acord?

llavors si l'equació del pla  $\pi'$  la dividim tota entre 3, ens queda:

$$\pi': x - 2y + z + \frac{5}{3} = 0$$

### **Distància entre recta $r$ i pla $\Pi$**

#### **a) Recta continguda en pla o recta i pla secants**

$$d(r, \pi) = 0$$

#### **b) Recta paral·lela al pla**

Es calcula la distància d'un punt qualsevol de la recta al pla.

P punt qualsevol de la recta  $r$

$$d(r, \pi) = d(P, \pi)$$